



IV. Opis programu studiów

3. KARTA PRZEDMIOTU

Kod przedmiotu	E-E2ZP-2039-s3
Nazwa przedmiotu	Algorytmy i układy sterowania maszyn elektrycznych
Nazwa przedmiotu w języku angielskim	Algorithms and control systems of electric machines
Obowiązuje od roku akademickiego	2019/20

USYTUOWANIE MODUŁU W SYSTEMIE STUDIÓW

Kierunek studiów	Elektrotechnika
Poziom kształcenia	II stopień
Profil studiów	Ogólnoakademicki
Forma i tryb prowadzenia studiów	Studia niestacjonarne
Zakres	Przetwarzanie i Użytkowanie Energii Elektrycznej
Jednostka prowadząca przedmiot	Katedra Elektrotechniki Przemysłowej i Automatyki
Koordinator przedmiotu	dr hab. inż. Krzysztof Ludwinek, prof. PŚk dr hab. inż. Sławomir Karyś, prof. PŚk
Zatwierdził	Dziekan Wydziału Elektrotechniki Automatyki i Informatyki dr hab. inż. Antoni Różowicz, prof. PŚk

OGÓLNA CHARAKTERYSTYKA PRZEDMIOTU

Przynależność do grupy/bloku przedmiotów	Przedmiot kierunkowy
Status przedmiotu	Wybieralny
Język prowadzenia zajęć	Polski
Usytuowanie modułu w planie studiów - semestr	Semestr III
Wymagania wstępne	Teoria obwodów 1,2; Podstawy elektroniki 1, 2; Maszyny elektryczne 1, 2.
Egzamin (TAK/NIE)	Nie
Liczba punktów ECTS	3

Forma prowadzenia zajęć	wykład	ćwiczenia	laboratorium	projekt	Inne
--------------------------------	---------------	------------------	---------------------	----------------	-------------

Liczba godzin w semestrze	18	0	18	0	0
--------------------------------------	-----------	----------	-----------	----------	----------

EFEKTY UCZENIA SIĘ

Kategoria	Symbol efektu	Efekty kształcenia	Odniesienie do efektów kierunkowych
Wiedza	W01	ma rozszerzoną i pogłębioną wiedzę z zakresu matematyki i fizyki przydatną do rozwiązywania zagadnień z podstaw elektroniki i energoelektroniki oraz maszyn elektrycznych	ELE2_W01, ELE2_W02
	W02	ma szczegółową wiedzę z zakresu programowania sterowników PLC oraz układów mikroprogramowalnych	ELE2_W01, ELE2_W10
	W03	ma uporządkowaną, podbudowaną teoretycznie wiedzę ogólną o rodzaju i parametrach i układach sterowania dla danej maszyny elektrycznej	ELE2_W03
	W04	ma podbudowaną teoretycznie szczegółową wiedzę o algorytmach i modelach matematycznych maszyn elektrycznych, o konfiguracji i programowaniu układów sterowania za pomocą profesjonalnych programów	ELE2_W03, ELE2_W10
Umiejętności	U01	potrafi planować i przeprowadzać eksperymenty, w tym pomiary i symulacje interpretować uzyskane wyniki, potrafi samodzielnie dobrać odpowiedni algorytm, rodzaj i parametry układu sterowania dla danej maszyny elektrycznej	ELE2_U07
	U02	potrafi wykorzystać metody analityczne, symulacyjne oraz eksperymentalne do konfiguracji i programowania, do uruchamiania układów opartych na sterownikach PLC oraz układach mikroprogramowalnych	ELE2_U07
Kompetencje społeczne	K01	Potrafi współdziałać i pracować w grupie	ELE2_K02

TREŚCI PROGRAMOWE

Forma zajęć*	Treści programowe
wykład	1. Bezpieczeństwo i zagrożenia występujące w systemach sterowania maszyn elektrycznych, najważniejsze normy dotyczące BHP w systemach sterowania maszyn i urządzeń przemysłowych, wymogi, dostosowanie maszyn i urządzeń technicznych do wymogów wynikających z dyrektyw UE, normy zharmonizowane, jednostki notyfikowane, procedura oceny zgodności CE.
	2. Charakterystyka oraz dobór układów półprzewodnikowych do sterowania procesem załączania i wyłączenia maszyn elektrycznych. Układy zabezpieczeń prądowych i napięciowych. Wpływ pracy układów półprzewodnikowych na sieć zasilania.
	3. Tworzenie modeli matematycznych opisujących pracę maszyn elektrycznych.
	4. Algorytmy sterowania bezszczotkowych maszyn elektrycznych o wzbudzeniu od magnesów stałych: maszyny BLDC oraz PMSM.
	5. Algorytmy sterowania maszyn reluktancyjnych przełączalnych.
	6. Algorytmy sterowania silników indukcyjnych i synchronicznych.
	7. Wybrane zagadnienia dotyczące programowania sterowników PLC oraz układów mikroprocesorowych w zastosowaniu do sterowania pracą maszyn elektrycznych.
	8. Kolokwium pisemne z wykładów.
laboratorium	1. Organizacja i regulamin zajęć w laboratorium, BHP, zapoznanie się z pakietem programów do konfiguracji i programowania sterowników PLC oraz układów mikroprocesorowych. Student otrzymuje oryginalne środowisko programowe wyłącznie do użytku niekomercyjnego.
	2. Opracowanie koncepcji programów sterujących pracą maszyn elektrycznych, zapoznanie się ze środowiskiem programistycznym, tworzenie programu oraz usuwanie błędów (w programie), podłączanie oraz uruchomienie układu sterowania.

	3. Badania eksperymentalne maszyn elektrycznych, zapoznanie się z budową i rodzajem sond do pomiaru napięć i prądów, analiza zarejestrowanych przebiegów czasowych na podstawie napisanego programu
	4. Kolokwium pisemne w zakresie zadań laboratoryjnych.

METODY WERYFIKACJI EFEKTÓW UCZENIA SIĘ

Symbol efektu	Metody sprawdzania efektów kształcenia					
	Egzamin ustny	Egzamin pisemny	Kolokwium	Projekt	Sprawozdanie	Inne
W01			Kolokwium pisemne			
W02			Kolokwium pisemne			
W03			Kolokwium pisemne			
W04			Kolokwium pisemne			
U01			Kolokwium pisemne			
U02			Kolokwium pisemne			
K01						Ocena aktywności na zajęciach i za współpracę w grupie

FORMA I WARUNKI ZALICZENIA

Forma zajęć*	Forma zaliczenia	Warunki zaliczenia
wykład	zaliczenie z oceną	Uzyskanie co najmniej 50% punktów (odniesione do ilości punktów wyznaczonych przez prowadzącego) z kolokwium w trakcie zajęć
laboratorium	zaliczenie z oceną	Uzyskanie co najmniej 50% punktów (odniesione do ilości punktów wyznaczonych przez prowadzącego) z kolokwium w trakcie zajęć + aktywność na zajęciach

NAKŁAD PRACY STUDENTA

Bilans punktów ECTS							
Lp.	Rodzaj aktywności	Obciążenie studenta					Jednostka
		W	C	L	P	S	
1.	Udział w zajęciach zgodnie z planem studiów	18		18			h
2.	Inne (konsultacje, egzamin)*	2		2			h
3.	Razem przy bezpośrednim udziale nauczyciela akademickiego	40					h
4.	Liczba punktów ECTS, którą student uzyskuje przy bezpośrednim udziale nauczyciela akademickiego	1,6					ECTS
5.	Liczba godzin samodzielnej pracy studenta	35					h
6.	Liczba punktów ECTS, którą student uzyskuje w ramach samodzielnej pracy	1,4					ECTS
7.	Nakład pracy związany z zajęciami o charakterze praktycznym	18					h
8.	Liczba punktów ECTS, którą student uzyskuje w ramach zajęć o charakterze praktycznym	1,35					ECTS
9.	Sumaryczne godzinowe obciążenie pracą studenta	75					h
10.	Punkty ECTS za moduł <i>1 punkt ECTS=25 godzin obciążenia studenta</i>	3					ECTS

LITERATURA

1. L. Grzesiak, A. Kaszewski, B. Ufnalski: Sterowanie napędów elektrycznych. Wydawnictwo Naukowe PWN, Warszawa 2019.
2. M. Morawiec: Bezczujnikowe sterowanie maszynami elektrycznymi zasilanymi przekształtnikowo. Seria: Monografie nr 131. Wydawnictwo Politechniki Gdańskiej, Gdańsk 2013.
3. M. Ronkowski, M. Michna, G. Kostro, F. Kutt: Maszyny elektryczne wokół nas. Zastosowanie, budowa, modelowanie, charakterystyki, projektowanie. Wydawnictwo Politechniki Gdańskiej, Gdańsk 2011.
4. M. Kulas, T. Skoczowski: Sterowanie napędami asynchronicznymi i prądu stałego. Wydawnictwo: Pracownia Komputerowa Jacka Skalmierskiego. Gliwice 2003.
5. F. D. Petruzella: Programmable Logic Controllers. 5th Edition. NY 2017 by McGraw Hill.
6. J. Kwaśniewski: Sterowniki PLC w praktyce inżynierskiej. Wyd. BTC. Legionowo 2008.
7. T. Legierski, J. Wyrwał, J. Kasprzyk, J. Hajda: Programowanie sterowników PLC. Wydawnictwo Pracowni Komputerowej Jacka Skalmierskiego, 2008. Wydanie 2.
8. Wykłady i laboratoria multimedialne dostępne na platformie Moodle:

- K. Ludwinek: PLC Simulation and Programming – wykład. 2011.
 - K. Ludwinek: PLC Simulation and Programming – laboratorium. 2011.
 - K. Ludwinek: PLC Controller Utilizations in Industrial Systems – wykład. 2014.
 - K. Ludwinek: Introduction to Programming PICAXE Microcontrollers – wykład. 2013.
9. S. Flaga: Programowanie sterowników PLC w języku drabinkowym. BTC 2010.
 10. B. Broel-Plater: Układy wykorzystujące sterowniki PLC. Projektowanie algorytmów sterowania. PWN, W-wa 2008.
 11. K. H. Borelback i inni: Technika sterowników z programowalną pamięcią. WSiP. W-wa 1998.
 12. Moduł jednostki centralnej sterowników CP1L/CP1E. Omron 2009. www.omron.pl
 13. CJ1M, CJ2M, CJ2H, CP1H, CP1L, CP1E: Programming and Operational Manual. Omron. www.omron.pl (Instrukcje pdf).
 14. V1000. Instrukcja obsługi. Omron 2009. www.omron.pl.
 15. Sysdrive 3G3MV User's Manual. Omron 2007. www.omron.pl.
 16. Sysdrive 3G3MV. Instrukcja obsługi. Omron 2000. www.omron.pl.
 17. Varispeed F7. Vector Control Frequency Inverter. USER'S MANUAL. Omron 2005.
 18. Cx-One FA Integrated Tool Package. Setup Manual. Omron 2017. www.omron.pl.
 19. SCARA Robots Programming software. User's manual. Omron 2010. www.omron.pl
 20. YRC SCARA Robot Controller. User's manual. Omron 2013. www.omron.pl
 21. NS-Series. CX-Designer. Ver. 3.□. User's Manual. Omron 2016. www.omron.pl